

EM-206-48 KÄYTTÖNOTTO

Käyttöjännite suodatettu 30-56V, jonka aaltoisuus alle 20%.
Ulkoisen sulakkeen käyttö suositeltua, sopiva arvo 1-8A.

Nopeutta voidaan säätää jännitteellä tai potentiometrillä. Aluetta voidaan muokata SKAALAUS ja NOLLA trimmeillä. Potentiometrin arvoksi sopii 2-10k, ohjauksjännitteeksi käy 0-5V tai 0-10V. $\pm 10V$ ohjaus voidaan toteuttaa käyttämällä EM-A1 apukorttia, ilman apukorttia käytetään kahta jumpperia.

Nopeustulon impedanssi on 100kohm.

Nopeustoiminto NORMAALI tai SULJETTU SILMUKKA valitaan kytkimellä SW1.

Normaali nopeus ohjaus: Moottori käyttäytyy kuten normaali takaisinkytkemätön DC-moottori.

Suljetun silmukan ohjaus: Ohjain käyttää hall-anturisignaalia moottorin nopeuden vakavointiin.

Moottorin nopeuden tarkkuus on tällöin tyypillisesti $\pm 1\%$.

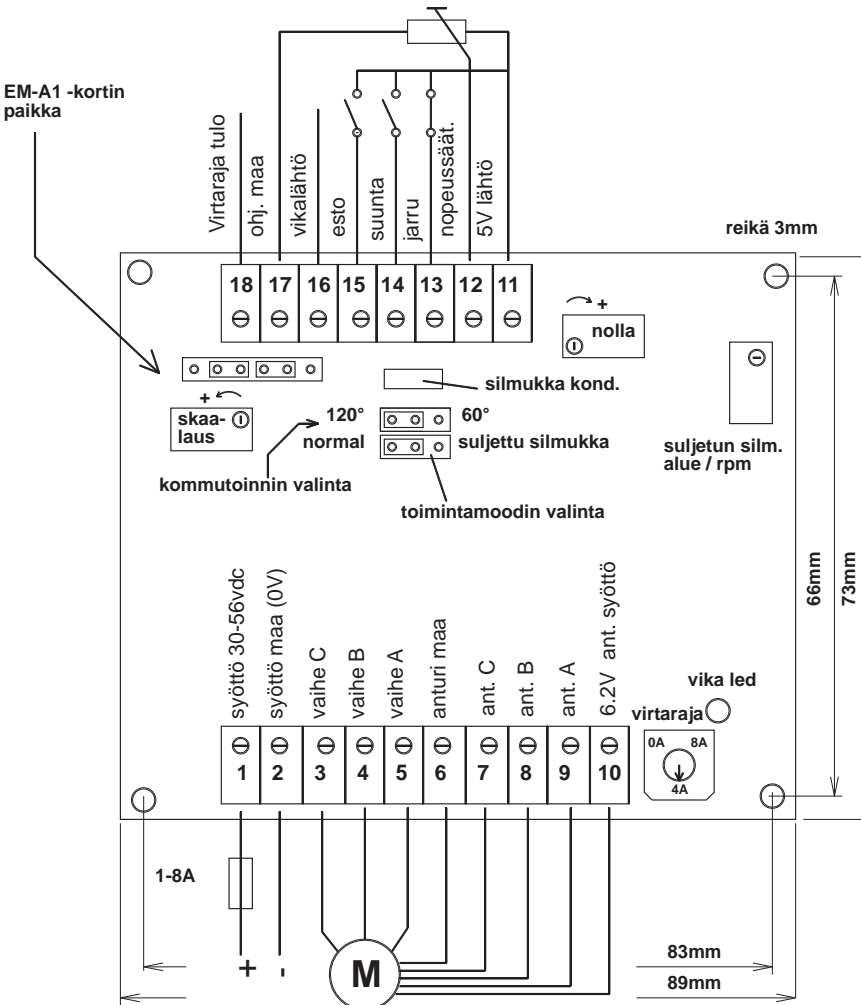
Sopiva nopeusalue valitaan tässä toimintatavassa "SS. ALUE" trimmillä.

Silmukan dynaamiseen käyttöön vaikuttaa "SILMUKKA KONDENSAATTORI".

Tämä kondensaattori on ladottu kannalle ja se voidaan vaihtaa helposti. Suositeltava arvo on 47nF...1000nF.

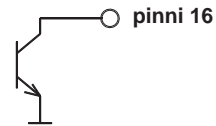
Virtarajan säätö (VIRTARAJA) rajoittaa moottorin virtaa (vääntöä). Normaalisti virtaraja asetetaan virtaraja-trimmillä. Jos ulkoinen virtarajan ohjaus on tarpeen, trimmi tulee asettaa minimiin ja kytkeä ohjaustulon pinniin 18 potentiometri tai ohjauksignaali, 0-5V vastaa 0-8A. Ohjauksinjan tuloimpedanssi on 10kohm.

Kytkeäesimerkki: ohjaus potentiometrillä ja kytkimillä.



VIKA-lähtö vedetään alas ja vika led syttyy kun ainakin yksi seuraavista ehdoista täyttyy:

- alijännite
- virtaraja ylittyy
- anturivika
- esto valittu



Jarrutustulo: pinni 13
Jarruttaa jos "off";
kytkettynä mahan tai
avoin (jarrulla on
korkeampi prioriteetti
kuin aktivoinnilla)
Toiminto oikosulkee
moottorin.

Suuntatulo: pinni 14
"on" jännite 4-30V
vastakkaissuuntaan
ajoon

Estotulo pinni 15
"on" jännite 4-30V
Estää moottorilähdön
ohjauksen (moottori
rullaa vapaasti).

